549446

(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



. | 1881 | 1881 | 1881 | 1881 | 1881 | 1881 | 1881 | 1881 | 1881 | 1881 | 1882 | 1883 | 1883 | 1883 | 1883 | 1

(43) 国際公開日 2004 年10 月14 日 (14.10.2004)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 2004/087347 A1

(51) 国際特許分類7:

B21D 39/02, 37/08, 19/08

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2004/003123

(22) 国際出願日:

2004年3月10日(10.03.2004)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願2003-095405 2003年3月31日(31.03.2003) JP

(71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): オイレス工業株式会社(OILES CORPORATION) [JP/JP]; 〒1058584 東京都港区芝大門1丁目3番2号 Tokyo (JP).

(72) 発明者; および

(75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 笹原 正 (SASA-HARA, Tadashi) [JP/JP]; 〒2520811 神奈川県藤沢市桐原町8番地 オイレス工業株式会社藤沢事業場内 Kanagawa (JP).

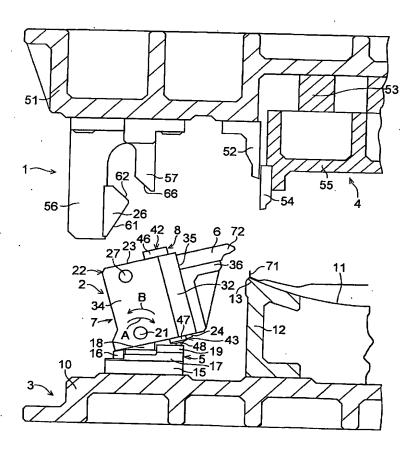
(74) 代理人: 高田 武志 (TAKADA, Takeshi); 〒1070062 東京都港区南青山5丁目12番6号 英ピル3階 Tokyo (JP).

(81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE,

[続葉有]

(54) Title: HOLDER UNIT AND HEMMING PROCESSING DEVICE WITH THE SAME

(54) 発明の名称: ホルダユニット及びそのホルダユニットを具備したヘミング加工装置



(57) Abstract: A hemming processing device (1), comprising a holder unit (2), a drag (3) for installing the holder unit (2) thereon, and a cope (4) vertically movably installed on the drag (3). The holder unit (2) further comprises a base (5) fixed to the drag (3) with bolts, a machining tool holder (7) rotatably supported on the base (5) so that a hemming punch (6) can be disposed at a non-machining position and a machining position, and an elastic means (8) elastically energizing the machining tool holder (7) so that the hemming punch (6) can be disposed at the non-machining position.

(57) 要約: ヘミング加 (57) 要約: ヘミング加 (2) が設置 (1) ボルダユニット(2) が設置にた上型(3) と、下型(3) といる下型(4) にだとりのでは、ホルダユニット(2) できるには、カルダユニットのでは、カルダユニットのでは、カルダユニットのでは、カルダユニットのでは、カルダユニットのでは、カルダユニットのでは、カルダユニットのでは、カルダスをは、カルグスをは、カルダスをは、カルダスをは、カルダスをは

(8) とを具備している。

SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC,

NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

一 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、 定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。

明細書

ホルダユニット及びそのホルダユニットを具備した ヘミング加工装置

技術分野

本発明は、自動車等の外板(パネル) 縁部にヘミングパンチ等の加工具によりヘミング加工を行うヘミング加工装置、特に斯かるヘミング加工装置に用いられるヘミングパンチ等の加工具を保持するホルダユニットに関する。

背景技術

へミング加工装置のホルダユニットにおいて、加工具を保持した加工具ホルダは、加工具を非加工位置と加工位置とに配置できるように基台に移動自在に支持されるが、加工後における加工具の非加工位置への加工具ホルダの移動は、通常、コイルばね等の弾性体の弾性力によって行われている。

この種のヘミング加工装置では、加工具と下型及び上型との間の相互の位置についての初期調整が行われるのであるが、弾性体の弾性力が加工具ホルダに加わっているとこの初期調整が極めて困難となるために、ホルダユニットから弾性体を一旦取り外して初期調整を行い、初期調整の完

了後、再び弾性体をホルダユニットに取り付けるようにしている。

ところで、斯かる弾性体の取り外し、取り付け作業は、ホルダユニットの分解、再組立及び加工具ホルダの基台からの除去、基台への再設置等の煩雑な作業を伴う上に、ある種のホルダユニットでは強力な弾性力をもった弾性体、特にコイルばねの除去、再張設作業を必要とする結果、極めて危険なものとなる。

以上の問題は、初期調整に限らないのであって再調整の場合にも同様に生じ得る。

本発明は前記諸点に鑑みてなされたものであって、その目的とするところは、弾性体を取り外すことなしに弾性体の弾性力を小さくして加工具と下型及び上型との間の相互の位置についての初期調整、再調整を容易に行うことができるホルダユニットを具備したヘミング加工装置を提供することにある。

発明の開示

本発明の第一の態様のホルダユニットは、基台と、取り付けられる加工具を非加工位置と加工位置とに配置できるように基台に移動自在に支持された加工具ホルダと、加工

具を非加工位置に配置するように加工具ホルダを弾性的に付勢する弾性手段とを具備しており、ここで、加工工具はルダの一端では加工具ホルダの一端面では加工具はよりを異価しており、体と関連を開口した関連を配置された自体をの弾性力を受容する弾性をの弾性力を受容する弾性をの弾性があると共に弾性体の弾性力を受容に移動自在に発力でいると共に弾性体の弾性力により基台に当接するようになっている当接体とを具備している。

互の位置についての初期調整、再調整を容易に行うことができる上に、加工具ホルダから弾性体を簡単に挿抜できる結果、分解、再組立を容易に行うことができる。

当接体は、基台に摺動自在に当接するようになっていてもよく、この場合、本発明の第五の態様のホルダユニットのように、貫通孔の他端側において加工具ホルダに移動自在に配されている円柱体又は円筒体と、この円柱体又は円筒体に一体的に設けられていると共に基台に摺動自在に当

加工具ホルダは、本発明の第八の態様のホルダユニットのように、貫通孔を有すると共に基台に軸部材だに支持されたホルダ本体と、カムドライバにをあるようにホルダ本体に取り付けられたカムコニットを開いても、本発明の第九の態様のホルダユニックの部分に、貫通孔を有すると共に基台に一対の平行りンク部材のうちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材の方のでは、本発明の第八の態様のホルダユニックの事件に支持されたホルダニニック部材の方ので行りンク部材のうちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材の方のでは、本発明の第八の影様のホルダユニックの平行リンク部材の方のでは、本発明の第八の影様のホルダコニックを表現を表現している。

リンク本体と、カムドライバに当接するようにリンク本体に取り付けられたカムローラとを具備している。また第九の態様のホルダユニットの場合には、本発明の第十の態様のホルダユニットのように、基台、リンク本体、一対の平行リンク部材のうちの他方の平行リンク部材及びホルダ本体は、平行リンク機構を構成している。

第十一又は第十二の態様のホルダユニットは、好ましくは、本発明の第十三の態様のホルダユニットのように、加工具を加工位置に配置する連結支柱部材の回動を加工具ホ

ルダに伝達すると共に加工具を非加工位置に配置する弾性 手段による加工具ホルダの回動を連結支柱部材に伝達する ように加工具ホルダと連結支柱部材との間に介在された伝 達体を具備しているとよく、この場合、伝達体は、本発明 の第十四の態様のホルダユニットのように、連結支柱部材 に固着されている一方、加工具ホルダに摺動自在に当接し ているとよい。

弾性体は、好ましくは本発明の第十五の態様のホルダユニットのように、コイルばね、ウレタンゴム及びガススプリングのうちの少なくとも一つを具備しており、より好ましくは本発明の第十六の態様のホルダユニットのように、コイルばねを具備している。

本発明によれば、弾性体を取り外すことなしに弾性体の弾性力を小さくして加工具と下型及び上型との間の相互の位置についての初期調整、再調整を容易に行うことができ、力解、再は立を容易に行うことができるホルダユニットを具備したヘミング加工装置を提供することができる。

次に本発明及びその実施の形態を、図に示す好ましい例を参照して説明する。なお、本発明はこれら例に何等限定されないのである。

図面の簡単な説明

図1は、本発明の実施の形態の好ましい一例の断面説明図、

図2は、図1に示す例のホルダユニットの断面説明図、

図3は、図2に示すホルダユニットの左側面説明図、

図4は、図1に示す例の動作説明図、

図5は、図1に示す例の動作説明図、

図 6 は、本発明のホルダユニットの実施の形態の好ましい他の例の断面説明図、

図7は、本発明のホルダユニットの実施の形態の好ましい更に他の例の断面説明図、

図8は、図7に示すホルダユニットの左側面説明図、

図9は、本発明のホルダユニットの実施の形態の好ましい更に他の例の説明図、

図10は、図9に示すホルダユニットの平面説明図、

図11は、図9に示すホルダユニットの断面説明図、

図12は、図9に示すホルダユニットの動作説明図、

図13は、本発明の実施の形態の好ましい他の例の断面説明図、

図14は、図13に示す例の右側面説明図、

図 1 5 は、図 1 3 に示す例のホルダユニットの断面説明図、

図16は、図13に示す例の動作説明図、そして、

図17は、図13に示す例の動作説明図である。

発明を実施するための最良の形態

図 1 から図 3 において、本例のヘミング加工装置 1 は、ホルダユニット 2 と、ホルダユニット 2 が設置される下型 3 と、下型 3 上に上下動自在に設置された上型 4 とを具備している。

ホルダユニット2は、下型3にボルト等により固着された基台5と、取り付けられる加工具としてヘミングパンチ6を非加工位置(図1及び図5に示す位置)と加工位置(図4に示す位置)とに配置できるように基台5に移動自在、本例ではA及びB方向に回動自在に支持された加工具ホルダ7と、ヘミングパンチ6を非加工位置に配置するように加工具ホルダ7を弾性的に付勢する弾性手段8とを具備している。

固定の下型3は、基部10と、基部10に固着されていると共に被加工物としての自動車の外板(パネル)等の素板(ワーク)11が上面に載置される下ダイブロック12とを有しており、下ダイブロック12において図1の紙面に直交して伸びる縁部13はヘミングダイとして機能するようになっている。

基台5は、下型3の基部10にボルト等により固着された基板15と、基板15にボルト、溶接等により固着され

たストッパ部材16及び中間板17と、中間板17にボルト、溶接等により固着された軸支持部材18及び受板19とを具備している。

加工具ホルダ 7 は、基台 5 の軸支持部材 1 8 に軸部材 2 1 を介して A 及び B 方向に回動自在に支持されたホルダ本体 2 2 に穿孔されていると共に一端ではホルダ本体 2 2 の一端面である上面 2 3 で他端ではボルダ本体 2 2 の他端面である下面 2 4 で夫々開口した型 4 の 7 本体 2 2 の他端面である下面 2 4 で 大 7 2 6 に上型 4 の下降において当接するようにホルダ本体 2 2 に軸部材 2 7 を介して回転自在に取り付けられたカムローラ 2 8 とを 4 備している。

ホルダ本体22は、厚肉部31を有した前面板部32と、 互いに対向して前面板部32の厚肉部31に一体形成された一対の側板部33及び34とを具備しており、貫通孔2 5は厚肉部31に穿孔されており、軸部材21及び27は、一対の側板部33及び34を橋絡して当該一対の側板部3 3及び34に支持されており、軸支持部材18及がの10、 一ラ28は、一対の側板部33及び34間に配されており、 へミングパンチ6は、前面板部32の前面35に取り付け、 人ミングパンチ6は、前面板部32の前面35に取り付け 具36及びボルト等により着脱自在に取り付けられており、 人主の側板部33及び34の夫々と軸支持部材18との間にはスラストベアリング37が配されている。 弾性手段 8 は、貫通孔 2 5 の一端と他端との間に配された弾性体としてのコイルばね41 と、貫通孔 2 5 の一端側において加工具ホルダ 7 のホルダ本体 2 2 に着脱自在に過程されていると共にコイルばね41 の弾性力を受容加にる弾性力受容体 4 2 と、貫通孔 2 5 の他端側において向いる中がダイのホルダ本体 2 2 に貫通孔 2 5 の伸びる方かにに弾いが 7 のホルダ本体 2 2 に貫通孔 2 5 の伸びる方からいるで移動自在に配されていると共にコイルばね41から呼性力により基合 5 の受板 1 9 に当接するようになっている当接体 4 3 とを具備している。

弾性手段 8 は、球体 4 8 がコイルばね 4 1 の弾性力によって受板 1 9 に当接し、閉鎖板 4 6 がコイルばね 4 1 の弾性力を受容しているために、加工具ホルダ 7 を B 方向に常時回動付勢しており、これにより、加工具ホルダ 7 は、図1 に示すように上型 4 が上昇されている際には、 B 方向に回動されてそのホルダ本体 2 2 の側板部 3 3 及び 3 4 でス

トッパ部材16に当接している。

昇降自在な上型 4 は、油圧ラム等に取り付けられた基部 5 1 と、基部 5 1 に固着された上刃 5 2 と、基部 5 1 に開催体 5 3 を介して支持されていると共に押さえ部材 5 4 が固着された上ダイブロック 5 5 と、基部 5 1 に固着されていると共にカムドライバ 2 6 を支持するドライバ支持部材 5 6 と、基部 5 1 に固着された強制回動案内部材 5 7 とを有している。

カムドライバ26は、上型4の下降においてカムローラ28に当接して当該カムローラ28を介してホルダ本体22をコイルばね41の弾性力に抗してA方向に回動させる傾斜カム面61と、上型4の更なる下降においてカムローラ28に当接して当該カムローラ28を介してホルダ本体22のコイルばね41の弾性力によるB方向の回動を案内する傾斜カム面62とを具備している。

強制回動案内部材 5 7 は、上型 4 の下降中に、ホルダ本体 2 2 が傾斜カム面 6 1 により A 方向に回動された後に回動されない場合に、軸部材 2 7 において一対の側板部 3 3 を介していり場合に、軸部材 2 7 において一対の側板部 6 5 を介してホルダ本体 2 2 のコイルばね 4 1 の弾性力による B 方向の回動を強制的に生起させて傾斜カム面 6 2 による がダ本体 2 2 の B 方向の案内回動を確保する傾斜カム面 6 6

を具備している。

以上のヘミング加工装置1では、図1に示すようにヘミ ング加工すべき曲折縁部71を有する素板11が下ダイブ ロック12に載置されると、昇降自在な上型4が油圧ラム 等により下降され、上型4のこの下降で図4に示すように 素板11の曲折縁部71の近傍が上ダイブロック55と共 に下降する押さえ部材54により縁部13に弾性的に押し 付けられて保持され、続く上型4の下降でカムローラ28 が傾斜カム面61に当接すると、加工具ホルダ7はコイル ばね41の弾性力に抗して軸部材21を中心として徐々に A方向に回動され、加工具ホルダ7のこのA方向の回動で 図4に示すようにヘミングパンチ6の先端部72が素板1 1の曲折縁部71を更に折り曲げ、上型4の更なる下降で 図5に示すようにカムローラ28が傾斜カム面61との当 接を解除して傾斜カム面62に当接すると、加工具ホルダ 7 は軸部材21を中心として徐々にB方向に回動され、加 工具ホルダ7のこのB方向の回動でへミングパンチ6の先 端部72が素板11の曲折縁部71から離れる一方、上型 4の下降により上刃52が曲折縁部71を押圧して、これ により曲折縁部71に対して最終的なヘミング加工が施さ れ、曲折縁部71に対するこの最終的なヘミング加工後、 上型4が油圧ラム等により上昇されると、以下、加工具ホ ルダ7はコイルばね41の弾性力により前記と逆に作動さ

れて図1に示すように戻される。

ホルダユニット2によれば、一端では加工具ホルダ7の ホルダ本体22の上面23で他端では加工具ホルダ7のホ ルダ本体22の下面24で夫々開口した貫通孔25におい て当該貫通孔25の一端と他端との間にコイルばね41が 配されており、コイルばね41の弾性力を受容する弾性力 受容体42の閉鎖板46が貫通孔25の一端側において加 工具ホルダ7のホルダ本体22の上面23にねじ45を介 して着脱自在に固定されているために、ねじ45を回転し て閉鎖板46のホルダ本体22に対する固定を緩めること により又は閉鎖板46をホルダ本体22から取り外すこと によりコイルばね41の弾性力の球体48への付与を少な く又はなくし得、而して、ヘミングパンチ6を図1に示す 非加工位置に配置するように回動された加工具ホルダクを コイルばね41の弾性力による大きな抵抗を受けることな しにヘミングパンチ6を図4に示す加工位置に配置するよ うに手動により容易に回動できる結果、コイルばね41を 取り外すことなしにコイルばね41の弾性力を小さくして ヘミングパンチ6と下型3の縁部13及び上型4の上刃5 2 との間の相互の位置についての初期調整、再調整を容易 に行うことができる上に、加工具ホルダ7のホルダ本体2 2からコイルばね41を簡単に挿抜できる結果、分解、再 組立を容易に行うことができる。

上記のホルダユニット2では、ホルダ本体22の上面23にねじ45を介して取り付けられた閉鎖板46を具備して弾性力受容体42を構成したが、これに代えて、図6に示すように、貫通孔25の一端において加工具ホルダラグ75を具備して弾性力受容体42を構成してもよく、これはでのないがあればプラグ75に係合するように関係を加工具ホルダ7のホルダ本体22に螺着して、期かるねじ77により貫通孔25の一端からのねじプラグ75の抜出を防止するようにしてもよい。

されたカムローラ28は軸部材27を介して回転自在に一対の軸受部82に支持されており、ヘミングパンチ6は本体部81の前面35に取り付け具36及びボルト等により着脱自在に取り付けられるようになっており、スラストベアリング37は一対の軸支持部材18の夫々と本体部81との間に配されている。

斯かる図7及び図8に示すホルダユニット2によっても、 一端では加工具ホルダ7のホルダ本体22の上面23で他 端では加工具ホルダ7のホルダ本体22の下面24で夫々 開口した貫通孔25において当該貫通孔25の一端と他端 との間にコイルばね41が配されており、コイルばね41 の弾性力を受容する弾性力受容体42の閉鎖板46が貫通 孔25の一端側において加工具ホルダ7のホルダ本体22 の上面23にねじ45を介して着脱自在に固定されている ために、ねじ45を回転して閉鎖板46のホルダ本体22 に対する固定を緩めることにより又は閉鎖板46をホルダ 本体22から取り外すことによりコイルばね41の弾性力 の球体48への付与を少なく又はなくし得、而して、ヘミ ングパンチ6を図1に示す非加工位置に配置するように回 動された加工具ホルダクをコイルばね41の弾性力による 大きな抵抗を受けることなしにヘミングパンチ6を図4に 示す加工位置に配置するように回動できる結果、コイルば ね41を取り外すことなしにコイルばね41の弾性力を小

さくしてヘミングパンチ6と下型3の縁部13及び上型4の上刃52との間の相互の位置についての初期調整、再調整を容易に行うことができる上に、加工具ホルダ7のホルダ本体22からコイルばね41を簡単に挿抜できる結果、分解、再組立を容易に行うことができる。

また、加工具ホルダ7は、図9から図11に示すように、 基台5に一対の平行リンク部材85及び86を介して平行 移動自在に支持されたホルダ本体22を具備していてもよ く、この場合、基台5は、下型3の基部10にボルト等に より固着される基部87と、基部87に一体的に形成され ていると共に互いに対向した一対の軸支持部88及び89 とを具備しており、一対の平行リンク部材85及び86の うちの一方の平行リンク部材85は、一端部が軸部材90 を介してホルダ本体22の一対の側板部33及び34に回 動自在に支持されていると共に他端部が軸部材91を介し て一対の軸支持部88及び89に回動自在に支持されたリ ンク本体92と、上型4に設置されたカムドライバ26に 上型4の下降において当接するようにリンク本体92に軸 部材27を介して回転自在に取り付けられたカムローラ2 8とを具備しており、リンク本体92は、厚肉板状の本体 部93と、互いに対向して本体部93に一体形成された一 対の側板部94及び95とを具備しており、本体部93の 一端部及び他端部で軸部材90及び91を介して側板部3

図9から図11に示すホルダユニット2では、受板19は、基部87の厚肉部にボルト、溶接等により固着されており、ヘミングパンチ6がホルダ本体22の前面35に取り付けられた加工具ホルダ7は、上型4が上昇されて36には、コイルばね41の弾性力をもって受板19に球体48が当接する弾性手段8により一対の側板部33及び34の端面98で軸支持部88及び89の端面99に消いてカムに当接しており、この状態で上型4の下降においてカムロ

WO 2004/087347 PCT/JP2004/003123

ーラ28が傾斜カム面61に当接すると、加工具ホルダ7 はコイルばね41の弾性力に抗すると共に平行リンク機構 97に拘束されて端面98が端面99から離反しつつ端面 9 9 に対して下降するように平行移動され、加工具ホルダ 7の図12に示すようなこの平行移動でヘミングパンチ6 の先端部72が素板11の曲折縁部71を更に折り曲げ、 上型4の更なる下降でカムローラ28が傾斜カム面61と の当接を解除して傾斜カム面62に当接すると、加工具ホ ルダ7は端面98が端面99に接近しつつ端面99に対し て上昇するように平行移動され、加工具ホルダ7のこの平 行移動でヘミングパンチ6の先端部72が素板11の曲折 縁部71から離れ、上述と同様にして曲折縁部71にへミ ング加工が施され、曲折縁部71に対するヘミング加工後、 上型 4 が油圧ラム等により上昇されると、以下、加工具ホ ルダ7はコイルばね41の弾性力により前記と逆に作動さ れて図9に示すように戻される。

図9から図11に示すホルダユニット2においても、一端では加工具ホルダ7のホルダ本体22の上面23で他端では加工具ホルダ7のホルダ本体22の下面24で失々開口した貫通孔25において当該貫通孔25の一端と他端との間にコイルばね41が配されており、コイルばね41の弾性力を受容する弾性力受容体42の閉鎖板46が貫通孔25の一端側において加工具ホルダ7のホルダ本体22の

なお、図12に示すように強制回動案内部材57をドライバ支持部材56に取り付けてもよい。

上記のホルダユニット2では、加工具ホルダ7を回動又は平行移動させてへミングパンチ6を非加工位置と加工位置とに配置するように構成したが、これに代えて、図13から図15に示すように加工具ホルダ7を回動及び平行移動させてへミングパンチ6を非加工位置と加工位置とに配置するように構成してもよい。

図 1 3 から図 1 5 に示すホルダユニット 2 において、基台 5 は、基部 1 0 にボルト等により固着された基部 1 0 4 にボルト、溶接等により固着されたストッパ部材 1 6、105及び中間板 1 7並びに一対の軸着、パ部材 1 0 6 と、中間板 1 7にボルト、溶接等により固着された 特部 1 0 6 とを具備しており、連結支柱部材 1 0 1 は 支部材 1 0 7を介しており、連結支柱部材 1 0 1 に支部 1 1 0 を有すると共に他端部 1 1 0 に軸 動自 1 1 1 を介して軸支持部材 1 0 6 に A 及び B 方向に回動

在に支持されており、A方向の回動でストッパ部材105 に、 B 方向の回動でストッパ部材 1 6 に夫々他端部 1 1 0 で当接するようになっており、加工具ホルダ7及び連結支 柱部材101を挟んで当該加工具ホルダ7及び連結支柱部 材101の各側面に配された一対の平行リンク部材102 及び103において平行リンク部材102の夫々は、軸部 材115を介してカムローラ116を回転自在に支持する 二股一端部117を有すると共に他端部118で軸部材1 19を介して加工具ホルダ7に、中間部120で軸部材1 2 1 を介して連結支柱部材101に回動自在に支持されて おり、平行リンク部材103の夫々は、一端部125では 軸部材126を介して連結支柱部材101に他端部127 では軸部材128を介して加工具ホルダ7に夫々回動自在 に支持されており、加工具ホルダ7は、貫通孔25が穿孔 されたブロック体からなるホルダ本体22を具備しており、 ホルダ本体22において平行リンク部材102及び103 の他端部118及び127の夫々に軸部材119及び12 8を介して回動自在に連結されており、ヘミングパンチ 6 は、ホルダ本体22の前面35に取り付け具36及びボル ト等により着脱自在に取り付けられている。

斯かる図1.3から図15に示すホルダユニット2の場合には、昇降自在な上型4のドライバ支持部材56は、上型4の下降においてカムローラ108に当接するカムドライ

バ131と、同じく上型4の下降においてカムローラ116の夫々に当接する一対のカムドライバ132とを支持しており、カムドライバ131は、傾斜カム面141及び142間に配された鉛直カム面143とのよりも短いに配されてカム面143との144を及び145と、傾斜カム面144を及び145に鉛直カム面143と面からに鉛直カム面143とのも短い距離を有した鉛直カム面143よりも短い距離を有した鉛直カム面143との146とを具備している。

なお、何らかの原因でコイルばね41の弾性力によりカムローラ108及び116が傾斜カム面142及び145に案内当接されない場合に、ドライバ支持部材56に取り付けられた強制回動案内部材57の傾斜カム面66にカムローラ116を当接させてこれを強制的に行わせるようにしてもよい。

以上のようにして、加工具ホルダ7のホルダ本体22は、 貫通孔25を有すると共に基台5に連結支柱部材101並 びに一対の平行リンク部材102及び103を介してA及 びB方向に回動自在及び平行移動自在に支持されており、 連結支柱部材101は、基台5に軸部材111を介してA 及びB方向に回動自在に連結されており、一対の平行リン ク部材102及び103の夫々は加工具ホルダ7のホルダ 本体 2 2 及び連結支柱部材 1 0 1 に軸部材 1 1 9 、 1 2 1 、 1 2 6 及 び 1 2 8 を介して回動自在に連結されており、連結支柱部材 1 0 1 及び平行リンク部材 1 0 2 の夫々は、上型 4 の下降においてカムドライバ 1 3 1 及び 1 3 2 の傾斜カム面 1 4 1 、 1 4 2 及び鉛直カム面 1 4 3 並びに傾斜カム面 1 4 4 、 1 4 5 及び鉛直カム面 1 4 6 の夫々に当接するカムローラ 1 0 8 及び 1 1 6 を具備している。

図13から図15に示すホルダユニット2では、加工具ホルダ7のホルダ本体22、連結支柱部材101並びに一対の平行リンク部材102及び103は軸部材119、121、126及び128を介して互いに回動自在に連結されて平行リンク機構135を構成している。

図13から図15に示すホルダユニット2を用いたへミング加工装置1では、素板11の曲折縁部71の近傍が押さえ部材54により縁部13に弾性的に押し付けられて保持された後の続く上型4の下降でカムローラ108があ去を住部材101はコイルばね41の弾性力に抗して図16に示すように軸部材111を中心として徐々にA方向に運体112及び一対の平行リンク部材102及び103を介してれ、連結支柱部材101のこのA方向の回動で伝体してれ、連結支柱部材101のこのA方向の回動で伝体112及び一対の平行リンク部材102及び103を介してれ、上型4の更なる下降で次にカムローラ116がカムドライ

バ1 3 2 の傾斜力ム面1 4 4 に当接し始めると、平行リンク部材1 0 2 は軸部材1 2 1 を中心として連結でのはまたのでがは対して回動され、平行リンク部材1 0 2 のこれが回動され、平行リンク部材1 0 2 のこれが回動され、平行リンク部材1 0 2 のこれがの回動とででがあったがであるがでのようによりによりが表がしていますがである。との対するでは、以下、図1 7 でによりによりがにでいますがにでいますがはないがにでいますがによりによりにであると、加工具がルではは 4 1 の弾性力により逆に作動されて図1 3 に示すにににでいる。

図13から図15に示すホルダユニット2でも、一端では加工具ホルダ7のホルダ本体22の上面23に他端にした貫通孔25のホルダ本体22の下面24で夫々開の間に貫通孔25において当該貫通孔25の一端と他端との間にコイルばね41が配されており、コイルばね41が配されており、コイルばね41の弾性力を受容する弾性力受容体42の閉鎖板46が貫通の上めでの一端側において加工具ホルダ7のホルダ本体22の一端側において加工具ホルダ7のホルダ本体22の一端側において加工具ホルダ7のホルダ本体22におりて開鎖板46のホルダ本体22によりて閉鎖板46のホルダ本体22

から取り外すことによりコイルばね41の弾性力の球体48への付与を少なく又はないでででではなり、ではないではなり、ではないではなり、できるよりでではなりができるとにでいるというににがある。とからコイルはなり、ないできる。

請求の範囲

- 2. 弾性力受容体は、貫通孔の一端において加工具ホルダに螺着されたねじプラグを具備している請求の範囲1に記載のホルダユニット。
- 3. 貫通孔の一端からのねじプラグの抜出を防止するように加工具ホルダに螺着されたねじを有している請求の範囲 2 に記載のホルダユニット。
- 4. 弾性力受容体は、貫通孔の一端を閉鎖するように加工具ホルダの一端面にねじを介して取り付けられた閉鎖板

を具備している請求の範囲1に記載のホルダユニット。

- 5. 当接体は、貫通孔の他端側において加工具ホルダに移動自在に配されている円柱体又は円筒体と、この円柱体又は円筒体に一体的に設けられていると共に基台に摺動自在に当接する摺動体とを具備している請求の範囲1から4のいずれか一つに記載のホルダユニット。
- 6. 当接体は、貫通孔の他端側において加工具ホルダに移動自在に配されている円柱体又は円筒体と、この円柱体又は円筒体に回転自在に保持されていると共に基台に転がり当接する回転体とを具備している請求の範囲1から4のいずれか一つに記載のホルダユニット。
- 7. 回転体は、円柱体又は円筒体に回転自在に保持されている球体又はローラからなる請求の範囲 6 に記載のホルダユニット。
- 8. 加工具ホルダは、貫通孔を有すると共に基台に軸部材を介して回動自在に支持されたホルダ本体と、カムドライバに当接するようにホルダ本体に取り付けられたカムローラとを具備している請求の範囲1から7のいずれか一つに記載のホルダユニット。
- 9. 加工具ホルダは、貫通孔を有すると共に基台に一対の平行リンク部材を介して平行移動自在に支持されたホルダ本体を有しており、一対の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材は、リンク本体と、カムドライバに当接

するようにリンク本体に取り付けられたカムローラとを具備している請求の範囲 1 から 7 のいずれか一つに記載のホルダユニット。

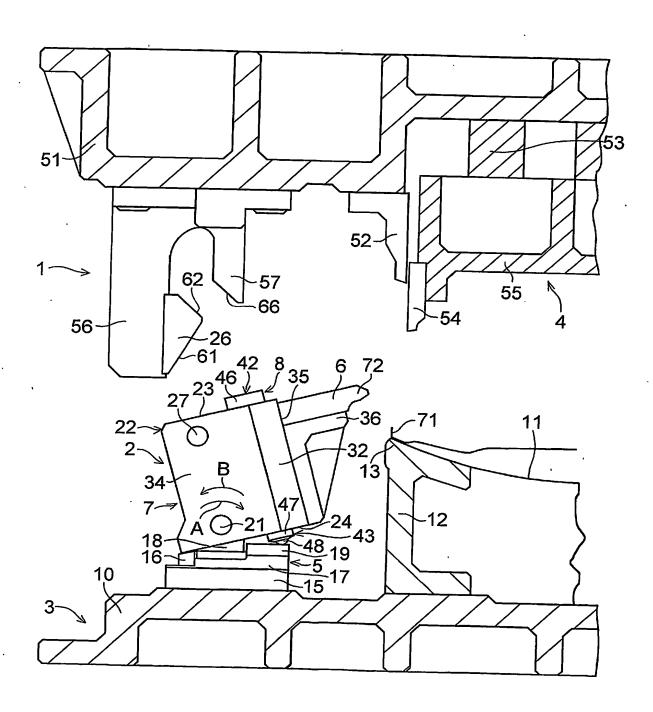
- 10. 基台、リンク本体、一対の平行リンク部材のうちの他方の平行リンク部材及びホルダ本体は、平行リンク機構を構成している請求の範囲 9 に記載のホルダユニット。
- 11. 加工具ホルダは、貫通孔を有すると共に基台に連結支柱部材及び一対の平行リンク部材を介して回動自在及び平行移動自在に支持されており、連結支柱部材は、基分に軸部材を介して回動自在に連結されており、連結支柱部材の大々は加工具ホルダ及び連結支柱部材のの大々は加工具ホルダ及び連結対及び一対の回動自在に連結されており、連結支柱部材の方のの平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材の方ちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材のうちの一方の平行リンク部材の方ちの一方の平行リンク部材の方ちの一方の平行リンク部材の方ちのかがのかりで記載のホルダユニット。
- 12. 加工具ホルダ、連結支柱部材及び一対の平行リンク部材は平行リンク機構を構成している請求の範囲11に記載のホルダユニット。
- 13. 加工具を加工位置に配置する連結支柱部材の回動を加工具ホルダに伝達すると共に加工具を非加工位置に配置する弾性手段による加工具ホルダの回動を連結支柱部材に伝達するように加工具ホルダと連結支柱部材との間に介在された伝達体を具備している請求の範囲11又は12に記載の

ホルダユニット。

- 14. 伝達体は連結支柱部材に固着されている一方、加工具ホルダに摺動自在に当接している請求の範囲13に記載のホルダユニット。
- 15. 弾性体は、コイルばね、ウレタンゴム及びガススプリングのうちの少なくとも一つを具備している請求の範囲1 から14のいずれか一つに記載のホルダユニット。
- 16. 弾性体はコイルばねを具備している請求の範囲1から14のいずれか一つに記載のホルダユニット。
- 17. 請求の範囲 1 から16のいずれか一つに記載のホルダ ユニットを具備したヘミング加工装置。

1 / 13

FIG. 1



2 / 13

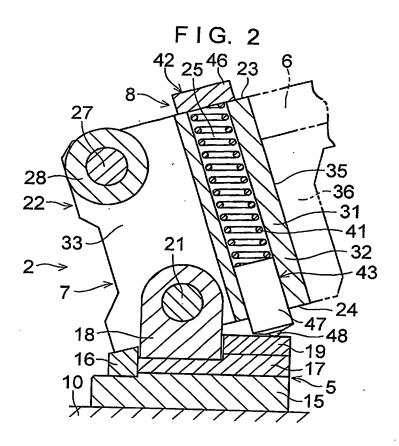


FIG. 3

42 46 8

45 45 31

23

32

34

37

37

37

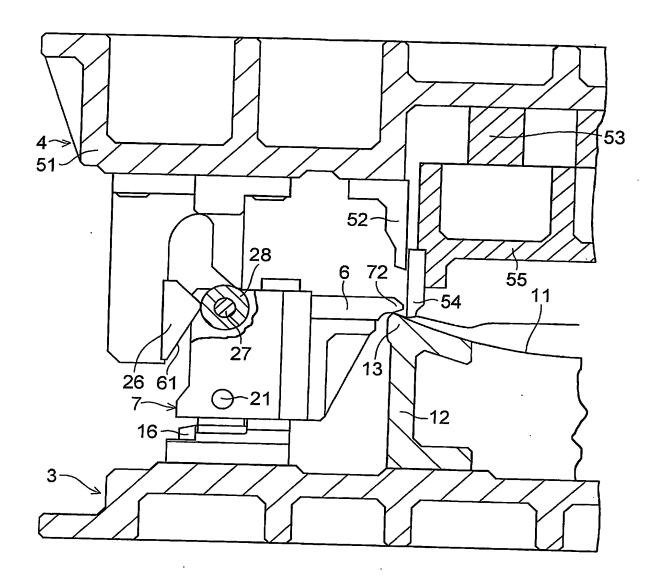
16

15

10

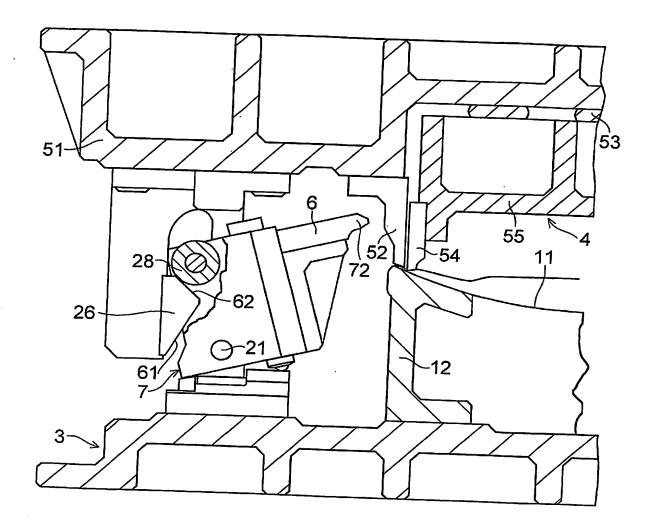
3 / 13

FIG. 4



4 / 13

FIG. 5



i

5 / 13

FIG. 6

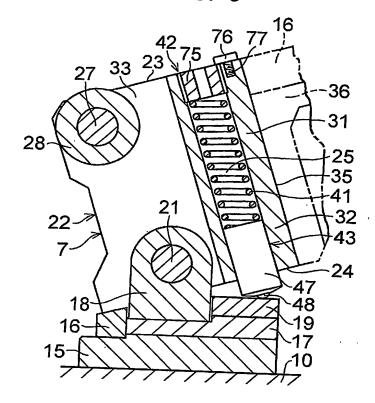
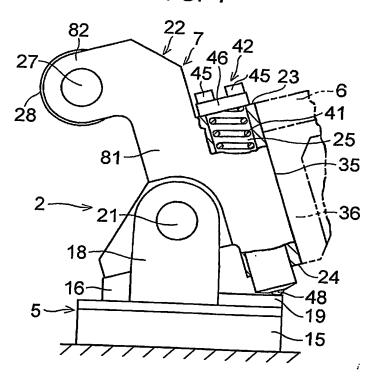


FIG. 7



WO 2004/087347 PCT/JP2004/003123

6 / 13

FIG. 8

28

82

81

7

27

37

21

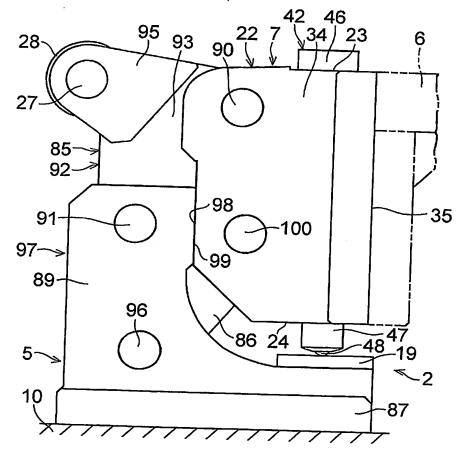
18

18

18

5

FIG. 9



WO 2004/087347 PCT/JP2004/003123

7 / 13

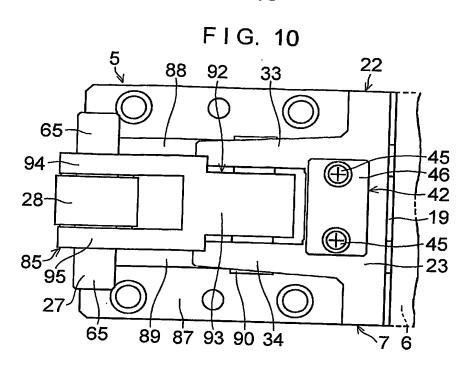
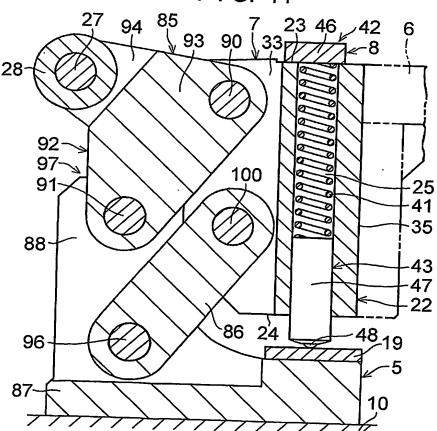
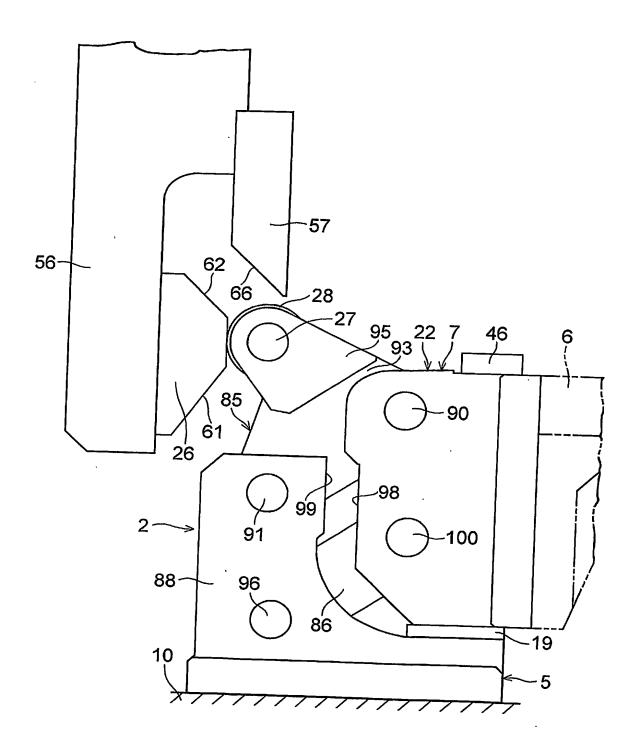


FIG. 11

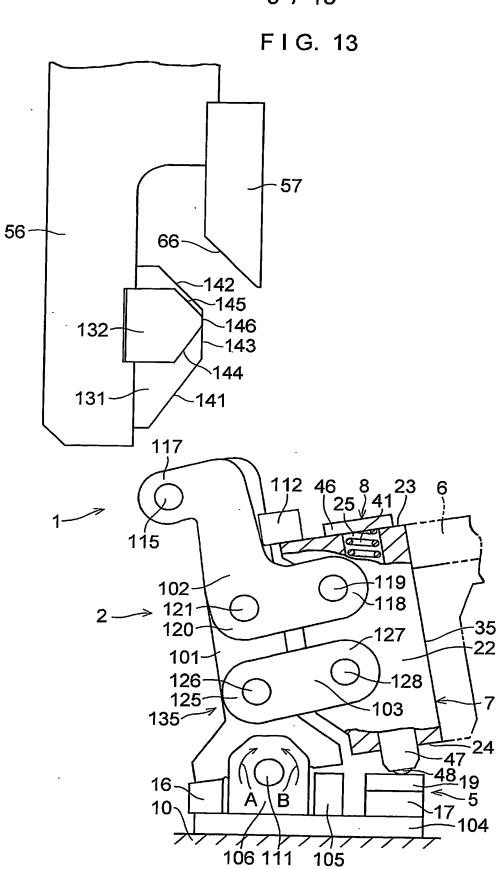


8 / 13

FIG. 12

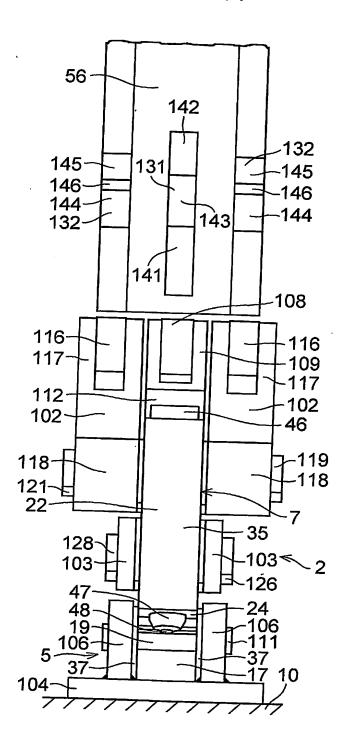


9 / 13



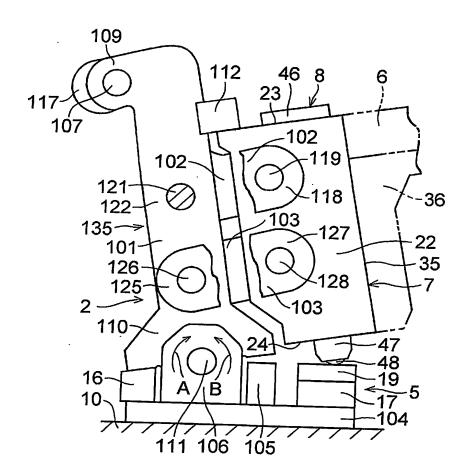
10 / 13

FIG. 14



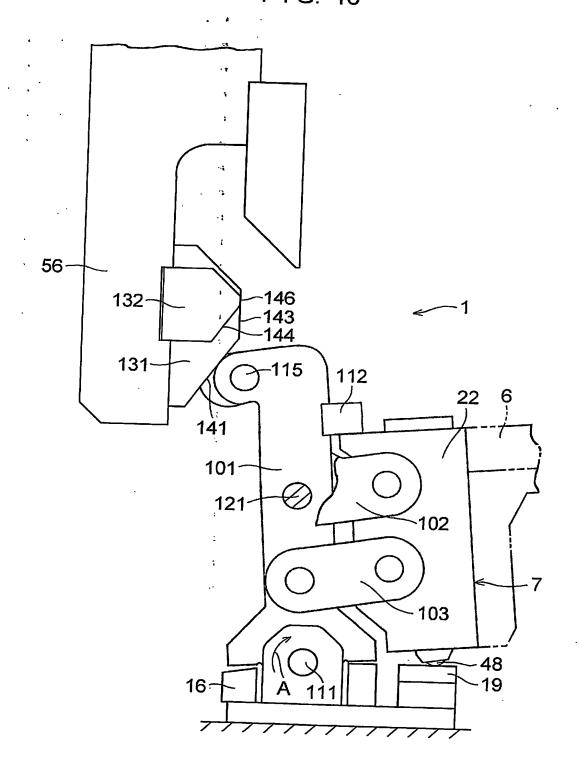
11 / 13

FIG. 15



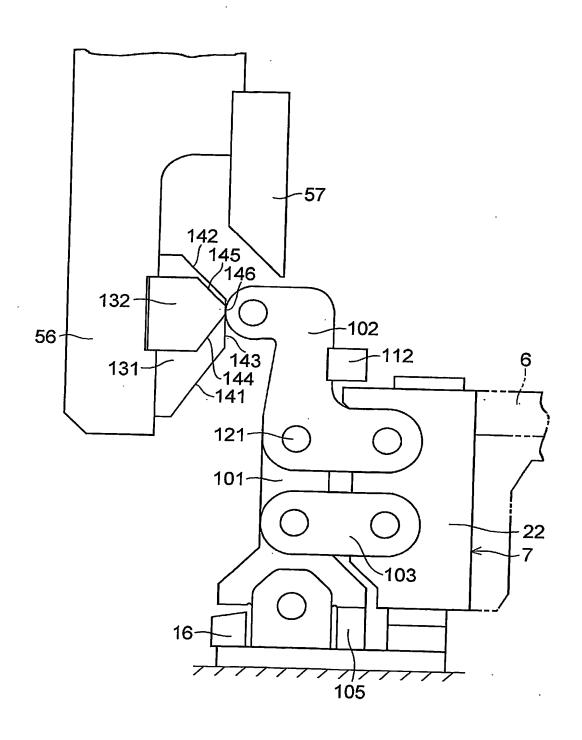
WO 2004/087347 PCT/JP2004/003123

12 / 13 FIG. 16



13 / 13

FIG. 17



	INTERNATIONAL SEARCH REPOR	RT	International application No.	
A. CLASSIE	CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER		PCT/JP2004/003123	
Int.C	1 ⁷ B21D39/02, B21D37/08, B21D	19/08		
According to In	nternational Patent Classification (IPC) or to both nat	ional classification and IP	c	
B. FIELDS S		•	<u> </u>	
Int.Cl	mentation searched (classification system followed b. B21D39/02, B21D37/08, B21D3	y classification symbols) 19/08		·
Documentation	Searched other than and a line			
Kokai J	19/1-2004	Toroku Jitsuvo Sh	oroku Koho 1996-200. Jinan Koho 1994-200.	4
Electronic data	base consulted during the international search (name	of data base and, where pr	acticable, search terms used)	
	·		·	•
C. DOCUME	NTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		·	
Category*		·	·	
<u>x</u>	Citation of document, with indication, where	appropriate, of the relevan	nt passages Relevant to	claim N
Y	JP 2002-316223 A (Umix Co., 29 October, 2002 (29.10.02) Full text; Figs. 4, 5 & EP 1250968 A1 & U	Ltd.), , S 2002/0152789	. 4-14	15-16 1,17
Y	JP 60-184493 A (Nissan Moto 19 September, 1985 (19.09.85 Page 1, right column, lines (Family: none)	· 1	1	l
		-		
77	<u>-</u>			
	uments are listed in the continuation of Box C.	See patent family	annex.	
" document def to be of partic " earlier applica filing date " document whi cited to estab special reason " document refe	tion or patent but published on or after the international ich may throw doubts on priority claim(s) or which is lish the publication date of another citation or other (as specified) ming to an oral disclosure, use, exhibition or other means lished prior to the international files of the in	"X" document of particul considered novel or step when the document of particul considered to invol combined with one o being obvious to a pe	shed after the international filing datict with the application but cited to u y underlying the invention ar relevance; the claimed invention cannot be considered to involve a tent is taken alone. ar relevance; the claimed invention cover an inventive step when the door more other such documents, such corson skilled in the art	nderstand cannot be n inventiv
te of the actual of 04 June,	completion of the international search 2004 (04.06.04)	Date of mailing of the in 22 June, 2	ternational search report	·
me and mailing a Japanese	address of the ISA/ Patent Office	Authorized officer		<u>_</u>
simile No.	·	Telephone No.	•	
PC1/18A/210 (second sheet) (January 2004)	3.0pinonto 140.		

International application No.

PCT/JP2004/003123

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No
Y	Microfilm of the specification and drawings annexed to the request of Japanese Utility Model Application No. 58844/1986(Laid-open No. 174721/1987) (Kanto Auto Works, Ltd.), 06 November, 1987 (06.11.87), Page 5, lines 11 to 14; Fig. 1 (Family: none)	5-7
. Ұ	JP 2-30329 A (Honda Motor Co., Ltd.), 31 January, 1990 (31.01.90), Page 3, upper right column, lines 15 to 19; Fig. 2 (Family: none)	8,17
Y	JP 4-351227 A (Honda Motor Co., Ltd.), 07 December, 1992 (07.12.92), Par. Nos. [0011] to [0012]; Figs. 3 to 5 (Family: none)	8,17
. У	JP 2000-51971 A (Hirotec Corp.), 22 February, 2000 (22.02.00), Full text; Figs. 2 to 4 & EP 0978334 A2 & US 6295858 B1	9-12
Y	JP 8-117876 A (Toyota Auto Body Co., Ltd.), 14 May, 1996 (14.05.96), Full text; Figs. 1 to 7 (Family: none)	9-1,2
Y	Microfilm of the specification and drawings annexed to the request of Japanese Utility Model Application No. 12935/1986(Laid-open No. 127315/1987) (Toyota Motor Corp.), 12 August, 1987 (12.08.87), Full text; Figs. 1, 3 (Family: none)	11-14
Y	JP 8-39157 A (Toyota Motor Corp.), 13 February, 1996 (13.02.96), Par. Nos. [0032] to [0033]; Figs. 1 to 4 (Family: none)	11-14

International application No.
PCT/JP2004/003123

1	Observations where certain claims were found unsearchable (Continuation of item 2 of first sheet)
Claim	nal search report has not been established in respect of certain claims under Article 17(2)(a) for the following reasons: as Nos.: se they relate to subject matter not required to be searched by this Authority, namely:
2. Claims	s Nos.: se they relate to parts of the international application that do not comply with the prescribed requirements to such an that no meaningful international search can be carried out, specifically:
3. Claims because	s Nos.: se they are dependent claims and are not drafted in accordance with the second and third sentences of Rule 6.4(a).
Box No. III	Observations where unity of invention is lacking (Continuation of item 3 of first sheet)
	al Searching Authority found multiple inventions in this international application, as follows:
sentence The inv body. The inv The inv body and (continued	rentions pertaining to Claims 1-3, 15, and 16 relate to a holder unit. they are not special technical features in the meaning of the second of PCT Rule 13.2. rention pertaining to Claim 4 relates to an elastic force receiving ventions pertaining to Claims 5 and 6 relate to a contact body. ention pertaining to Claim 8 relates to a pivotally supported holder a cam roller.
	equired additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers all searchable
2. 🔀 As all sea any addit	archable claims could be searched without effort justifying an additional fee, this Authority did not invite payment of tional fee.
As only sonly thos	some of the required additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers se claims for which fees were paid, specifically claims Nos.:
. No requi	red additional search fees were timely paid by the applicant. Consequently, this international search report is I to the invention first mentioned in the claims; it is covered by claims Nos.:
	The mentioned in the ciaims; it is covered by claims Nos.:

International application No.
PCT/JP2004/003123

Continuation of Box No.III of continuation of first sheet(2)

The inventions pertaining to Claims 9-14 relate to a parallel link fitted to the holder body.

The invention pertaining to Claim 17 relates to a hemming processing device.

Form PCT/ISA/210 (extra sheet) (January 2004)

A. 発明	の属する分野の分類(国際特許分類(IPC)	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	004/003123
Int. Cl' I	321D39/02、B21D37/08、F	321D19/08	
D 調本		·	
調査を行った	を行った分野 と最小限資料(国際特許分類(IPC))		
Int. C1' B	321D39/02、B21D37/08、B	21010/00	
	2 0 1 / 0 0 (H	21019/08	
最小限資料以 日本国宝田	以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの 新案公報 1922-1996年		
│ 日本国公開	実用新客公部 1071 66		
	月条登跡公報 1996-2004年		
一一	2004年 1994-2004年	•	
国際調査で使	用した電子データベース (データベースの名	称、調査に使用した用語)	
ļ			
C. 関連す	ると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 开花 如 6 体子 2 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5		月日・由・フ・フ・
X	十一・ハッスは、日 人口 即の固川が関連す	るときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
	JP 2002-316223 A(ユミックス株式会社) & EP 1250968 A1 & US 2002/01527	2002.10.29, 全文, 図4, 5	1-3, 15-16
Y	1 2 2 3 2 3 2 3 2 3 2 3 2 3 2 3 3 3 3 3	89 A1	
			4-14, 17
Y	JP 60-184493 A(日産自動車株式会 12行,第1図 (ファミリーナン))	社)1985.09.19 第1頁右欄第11_	4
	12行,第1図 (ファミリーなし)		4
Y	 日本国実用新安登録出際C1 500445		,
	日本国実用新案登録出願61-58844号 62-174721号)の願書に添付した明 40074以(関東自動東工業株式会社)	ティスト	5-7
	イクロフィルム(関東自動車工業株式会社)	神音及い凶面の内容を記録したマ 1987 11 06 第5頁第11 145	
[V] 0# - 4 1			
し し し の 続き	にも文献が列挙されている。	□ パテントファミリーに関する別級	手を参照
* 引用文献の	カテゴリー		M.S. DUK.
「A」符に関連 もの	のある文献ではなく、一般的技術水準を示す	の日の後に公表された文献 「T」国際出願日又は優先日後に公表さ	カをサキー・
「E」国際出願	日前の出願または特許であるが、国際出願日	四級とが用りるものではなく、登	明の原理又は理論
		シ 年	j.
ra U \	張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 は他の特別な理由を確立するために引用する	マンカリカルコエ 又 ルコ田カが在からだし、 レーモ ふ	^ 1 ~ 1 ~ l
	田がいり 」	・・」 付に関連のめる 文献であって 当	女か恭 しゅっ ・・・
「P」国際出願	ストラップ (1997年)	上の文献との、当業者にとって自 よって進歩性がないと考えられる	明である組合せに
		「&」同一パテントファミリー文献	
国際調査を完了	した日 04.06.2004	国際調査報告の発送日	
□ Philastrus * · · · ·			. 2004
国際調査機関の名	名称及びあて先 5数字(* 5.5.4.4.2.3.2.3.2.3.3.3.3.3.3.3.3.3.3.3.3.3	特許庁審査官(権限のある職員)	
郵位	時許庁 (ISA/JP) 更番号100-8915	鈴木 敏史	3 P 9 4 3 1
東京都	f代田区霞が関三丁目4番3号	 電話番号 03-3581-1101 p	
			羽線 3362

		04/00312
C(続き).	関連すると認められる文献	
引用文献の		関連する
カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番
Y	第1図 (ファミリーなし) JP 2-30329 A(本田技研工業株式会社) 1990.01.31,第3頁上右欄第15-19行,第2図 (ファミリーなし)	8, 17
Y	JP 4-351227 A(本田技研工業株式会社) 1992.12.07, 【0011】-【0012】,図3-5 (ファミリーなし)	8, 17
Y	JP 2000-51971 A(株式会社ヒロテック) 2000.02.22,全文,図2-4 & EP 0978334 A2 & US 6295858 B1	9-12 ,
Y	JP 8-117876 A(トヨタ車体株式会社) 1996.05.14,全文,図1-7 (ファミリーなし)	9-12
Y	日本国実用新案登録出願61-12935号(日本国実用新案登録出願公開62-127315号)の願書に添付した明細書及び図面の内容を記録したマイクロフィルム(トヨタ自動車株式会社) 1987.08.12,全文,第1,3図(ファミリーなし)	11-14
Y	JP 8-39157 A(トョタ自動車株式会社) 1996.02.13, 【0032】-【0033】,図1-4 (ファミリーなし)	11-14
	. /	
		•
·].		
	· ·	
	·	
		_

第11相	請求の範囲の一部の調査ができないときの意見 (第1ページの2の続き)
成した	3条第3項(PCT17条(2)(a))の規定により、この国際調査報告は次の理由により請求の範囲の一部について代 なかった。
1. [
	請求の範囲 は、この国際調査機関が調査をすることを要しない対象に係るものである。 ──つまり、
 2.]請求の範囲 は、有意義な同僚を開する。
	」前求の範囲は、有意義な国際調査をすることができる程度まで所定の要件を満たしていない国際出願の部分に係るものである。つまり、
з. Г]請求の範囲 は、※属語・4の無理は、
, o	」請求の範囲は、従属請求の範囲であってPCT規則6.4(a)の第2文及び第3文の規定に 従って記載されていない。
第Ⅲ欄	発明の単一性が欠如しているときの意見(第1ページの3の続き)
	性べるようにこの国際出願に二以上の発明があるとこの国際調査機関は認めた。
골걸	一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个
	求の範囲1-3、15、16に係る発明は、ホルダユニットに関するものであるが、P 規則13.2の第2文の意味において特別な技術的な特徴ではない。 求の範囲4に係る発明は、弾性力受容体に関するものである。 求の範囲5、6に係る発明は、当接体に関するものである。
請 請 る。	求の範囲8に係る発明は、軸支されたホルダ本体とカムローラに関するものである。 求の範囲9-14に係る発明は、ホルダ本体に設けられた平行リンクに関するものである。
請	求の範囲17に係る発明は、ヘミング加工装置に関するものである。
1. 🗌	出願人が必要な追加調査手数料をすべて期間内に納付したので、この国際調査報告は、すべての調査可能な請求
., .,	追加調査手数料を要求するまでもなく、すべての調査可能な請求の範囲について調査することができたので、追 加調査手数料の納付を求めなかった。
3. 🔲 1 1	出願人が必要な追加調査手数料を一部のみしか期間内に納付しなかったので、この国際調査報告は、手数料の納 すのあった次の請求の範囲のみについて作成した。
. [] H	出願人が必要な追加調査手数料を期間内に納付しなかったので、この国際調査報告は、請求の範囲の最初に記載 なれている発明に係る次の請求の範囲について作成した。
加調査手	数料の異議の申立てに関する注意
H	追加調査手数料の納付と共に出願人から異議申立てがあった。
	追加調査手数料の納付と共に出願人から異議申立てがなかった。